

Achtachsiges, vollfunktionsfähiges Industrierobotersystem bestehend aus einem Industrieroboter KR 120 R2500 pro C4 FLR der Firma Kuka Roboter GmbH mit sechs Achsen und einem Kipptisch mit weiteren zwei Achsen. Der Roboter (ca. 1050 kg) ist montiert auf einer 250 cm x 150 cm großen Grundplatte (ca. 1200 kg) und wird versorgt durch einen Schaltschrank mit den Maßen 80 cm x 56 cm x 100 cm. Auch auf der Grundplatte montiert ist der zweiachsige Kipptisch mit einer Arbeitsfläche von ca. 80 cm x 55 cm. Der Kipptisch (ca. 400 kg) kann von der Grundplatte getrennt werden. Für den Transport stehen Bohrungen für Augenschrauben zur Verfügung, sowie Ansatzpunkte für einen Gabelstapler.

Die bisherige Laufzeit des Roboters beträgt knapp 142 h, das Baujahr ist 2012. Die Traglast liegt bei 120 kg mit einer Reichweite von 2.496 mm, dabei beträgt die Wiederholbarkeit 0,06 mm. HMI Version 8.1.0.25 B102, Grundsystemversion KS V8.2.102.

Der Roboter wird über ein Steuerpad mit Windows XPe V3.0.1 Build 18 auf einem Pentium® Dual Core CPU mit 20478 MB Festplatten- und 767 MB Arbeitsspeicher, dieses wurde 2020 durch ein neues ersetzt. Beschreibungen und Programmierhandbuch „Robotorprogrammierung Grundlagen“ und „Roboterprogrammierung für Fortgeschrittene“ sind vorhanden.

Zusammenfassung:

Modell: KR 120 R2500 pro C4 FLR

HMI Version: 8.1.0.25 B102

Grundsystemversion KS V8.2.102

Gewicht (Roboter, Grundplatte, Kipptisch, Schaltschrank): ca. 2650 kg

Laufzeit: 142 h

Traglast: 120 kg

Reichweite: 2.496 mm